

一类可映射为 Riemann 空间的 Riemann-Cartan 位形空间

王 勇, 陈英华

(广东医学院 信息工程学院, 广东 东莞 523808)

摘要:一般来说, Riemann-Cartan 位形空间中的挠率将破坏其辛结构, 但存在一类特殊的、本质上具有辛结构的 Riemann-Cartan 位形空间。通过引入一个恰当的无约束的一阶线性不可积映射, 可以将此类特殊的 Riemann-Cartan 位形空间映射为一个 Riemann 位形空间, 说明此类特殊的 Riemann-Cartan 位形空间本质上是一个完整约束系统的位形空间。

关键词:Riemann-Cartan 位形空间; 一阶线性映射; 完整约束系统

中图分类号:O186.1; O316 **文献标志码:**A **文章编号:**1672-349X(2014)06-0005-03

A Kind of Riemann Cartan Configuration Space That Can Be Mapped to a Riemann Space

WANG Yong, CHEN Ying-hua

(School of Information Engineering, Guangdong Medical College, Dongguan 523808, China)

Abstract: In general, the torsion in a Riemann - Cartan configuration space damages its symplectic structure. But there is a special kind of Riemann - Cartan configuration space that essentially has a symplectic structure. By a proper unconstrained first-order linear mapping, the special Riemann - Cartan configuration space can be mapped to a Riemann configuration space, which shows that the special Riemann - Cartan configuration space is essentially a configuration space with a holonomic constrained system.

Key Words: Riemann configuration space; first-order linear mapping; holonomic constrained system

0 引言

非完整约束系统是一类受到不可积分的非完整约束的力学系统。尽管经典力学中的 Lagrange 原理和 Hamilton 原理近乎完美地解决了完整约束系统的运动问题, 但在将上述理论推广至非完整约束问题时却遇到了极大的困难。“非完整系统和完整系统的差别在于, 完整系统的运动可以用第二类 Lagrange 方程来描述, 而非完整系统需用更复杂的微分方程来表征”^[1]。从几何的角度看, 完整约束系统的位形空间是有曲率、无挠率、且有自然辛结构的 Riemann 位形空间, 而非完整约束系统的位形空间则是有曲率且有挠率的 Riemann-Cartan 位形空间^[2-6]。将完整约束问题的经典分析力学原理推广至非完整约束问题中, 本质上是将经典分析力学

原理从 Riemann 位形空间推广至具有更复杂结构的 Riemann-Cartan 位形空间。一般来说, 挠率的存在将破坏系统位形空间的辛结构, 这正是无法将基于辛几何的经典分析力学原理直接推广至非完整系统的根本原因。因此, 深入研究 Riemann-Cartan 位形空间的几何结构是研究非完整力学的一项基础且重要的理论工作。

我们在之前的研究中提出, 对一阶定常线性约束系统, 可以通过约束构造出从高维平直空间到不含约束的、低维位形空间的一阶线性映射, 并由此计算出该位形空间的几何结构^[4-7]。可以证明, 若此约束系统为完整约束系统, 则可构造出一阶线性可积映射, 与该映射对应的系统的位形空间是无挠率、有曲率的 Riemann 空间; 若此约束系统为非完整约

收稿日期: 2014-09-15

基金项目: 国家自然科学基金面上项目(11172120); 广东医学院科研基金面上项目(M2011043)

作者简介: 王勇(1973—), 男, 广东湛江人, 副教授, 博士研究生, 主要从事分析力学、理论物理和微分几何研究。

束系统,则构造出的一阶线性映射不可积,与该映射对应的系统的位形空间是有挠率的(一般来说也有曲率)Riemann-Cartan 空间,由于此位形空间中存在挠率,因此一般情况下不具有自然的辛结构。

本文将指出,并不是所有的 Riemann-Cartan 位形空间都没有辛结构。存在一种特殊的 Riemann-Cartan 位形空间,可以通过引入一个无约束的一阶线性不可积映射,将其映射为一个 Riemann 位形空间,这说明此类特殊的 Riemann-Cartan 位形空间本质上就是一个完整约束系统的位形空间,因此也具有辛结构,只不过其辛结构需要通过引入一个合适的无约束的一阶线性不可积映射才能表现出来。

为方便起见,文中采用爱因斯坦求和约定,并对指标取值范围作如下规定:拉丁字母 $i, j, k, l = 1, 2, \dots, n$;罗马字母 $\mu, \nu, \rho, \sigma, \lambda = 1, 2, \dots, n-m$;希腊字母 $\alpha, \beta, \gamma, \xi$ 的取值范围和罗马字母一致。

1 可映射为 Riemann 空间的 Riemann-Cartan 位形空间

对由 N 个粒子组成的、受到 $3N-m$ 个约束的约束系统,设 c_ρ^i 为定义在其 n 维 ($n=3N$) 平直位形空间 $[X]$ (该空间的坐标为 x^i ,度规为 g_{ij} ,联络 $I_{ij}^\kappa=0$)切空间上的一个含约束的线性映射,即

$$\dot{x}^i = c_\rho^i \dot{w}^\rho, \quad (1)$$

其中 c_ρ^i 可写作两项之积,即

$$c_\rho^i = b_\alpha^i \tilde{b}_\rho^\alpha, \quad (2)$$

且满足

$$b_{\alpha,\beta}^i = b_{\beta,\alpha}^i, \quad \tilde{b}_{\rho,\sigma}^\alpha = \tilde{b}_{\sigma,\rho}^\alpha, \quad (3)$$

矩阵 (\tilde{b}_ρ^α) 非奇异,则式(1)的 \dot{w}^ρ 就构成了一个 m 维位形空间 $[W]$ 的切空间的基矢,计算可得位形空间 $[W]$ 的度规、联络和挠率分别为:

$$\begin{cases} g_{\rho\sigma} = g_{ij} c_\rho^i c_\sigma^j \\ I_{\rho\sigma}^\kappa = g^{\mu\nu} g_{ij} c_\nu^i c_{\sigma,\rho}^j \\ S_{\rho\sigma}^\kappa = g^{\mu\nu} g_{ij} c_\nu^i (c_{\rho,\sigma}^j - c_{\sigma,\rho}^j) \end{cases}, \quad (4)$$

其中

$$c_{\rho,\sigma}^j - c_{\sigma,\rho}^j = b_\alpha^i (\tilde{b}_{\rho,\sigma}^\alpha - \tilde{b}_{\sigma,\rho}^\alpha), \quad (5)$$

考虑式(3)可知,空间 $[W]$ 的挠率不为零,空间 $[W]$ 是一个 Riemann-Cartan 位形空间。

考虑到矩阵 (\tilde{b}_ρ^α) 非奇异,我们可以在 Riemann-Cartan 位形空间 $[W]$ 中引入如下无约束的一阶线性不可积映射:

$$\dot{w}^\rho = \tilde{a}_\alpha^\rho \dot{q}^\alpha, \quad (6)$$

其中 \tilde{a}_α^ρ 满足:

$$\begin{cases} \tilde{a}_\alpha^\rho \tilde{b}_\beta^\beta = \delta_\alpha^\rho \\ \tilde{a}_\alpha^\rho \tilde{b}_\sigma^\sigma = \delta_\alpha^\rho \end{cases}, \quad (7)$$

映射(6)将 Riemann-Cartan 位形空间 $[W]$ 映射为一个新的空间 $[Q]$,且空间 $[Q]$ 的度规和联络分别为:

$$\begin{cases} g_{\alpha\beta} = g_{ij} b_\alpha^i b_\beta^j \\ I_{\alpha\beta}^\xi = g^{\mu\nu} g_{ij} b_\gamma^\mu b_{\alpha,\beta}^\nu \end{cases} \quad (8)$$

考虑式(3)可知,空间 $[Q]$ 的联络关于下脚标对称,该空间的挠率为零,即:

$$S_{\alpha\beta}^\xi = 0, \quad (9)$$

说明空间 $[Q]$ 是一个完整约束系统的、具有自然辛结构的 Riemann 位形空间。

显然,由映射(1)所定义的 m 维 Riemann-Cartan 位形空间 $[W]$ 是一个特殊的 Riemann-Cartan 空间。虽然由于挠率的存在,位形空间 $[W]$ 不具有自然的辛结构,但通过引入一个合适的无约束的一阶线性不可积映射 \tilde{a}_α^ρ ,就可以将其映射为一个完整约束系统的、具有自然辛结构的 Riemann 位形空间 $[Q]$ 。这说明虽然位形空间 $[W]$ 具有挠率,但其本质上是一个完整约束系统的位形空间,因此也具有辛结构,只不过其辛结构需要通过引入一个合适的无约束的一阶线性不可积映射才能表现出来。

2 算例

设 $[X]$ 是一个受到约束的、具有单位质量的质点的三维平直位形空间,通过如下非完整线性映射

$$\begin{cases} \dot{x}^1 = \dot{W}^1 \\ \dot{x}^2 = \dot{W}^1 + x^1 x^3 \dot{W}^2 \\ \dot{x}^3 = x^1 (x^1 - x^2) \dot{W}^2 \end{cases}, \quad (10)$$

用一阶线性映射的方法可计算其位形空间 $[W]$ 的联络为:

$$\begin{cases} I_{21}^1 = \frac{1}{x^1} \\ I_{22}^1 = -\frac{(x^3)^2 [(x^3)^2 (x^2 - x^1) - (x^2)^2 (x^2 - 3x^1) - (x^1)^2 (3x^2 - x^1)]}{(x^3)^2 + 2(x^2)^2 - 4x^1 x^2 + 2(x^1)^2} \\ I_{22}^2 = \frac{3x^1 x^3 (x^2 - x^1)}{(x^3)^2 + 2(x^2)^2 - 4x^1 x^2 + 2(x^1)^2} \\ \text{其它 } I_{\mu\nu}^k = 0 \end{cases}. \quad (11)$$

空间 $[W]$ 的联络关于下脚标不对称,其挠率为:

$$S_{21}^2 = -S_{21}^1 = \frac{1}{2x^1}, \text{ 其它 } S_{\mu\nu}^k = 0, \quad (12)$$

说明位形空间 $[W]$ 是一个 Riemann-Cartan 空间。

若引入一个不可积映射

$$\begin{cases} \dot{w}^1 = \dot{q}^1 \\ \dot{w}^2 = \frac{1}{x^1} \dot{q}^1 \end{cases}, \quad (13)$$

则通过计算可得位形空间 $[Q]$ 的联络为:

$$\begin{cases} I_{22}^1 = -\frac{(x^3)^2 (x^2 - x^1) - (x^2)^2 (x^2 - 3x^1) - (x^1)^2 (3x^2 - x^1)}{(x^3)^2 + 2(x^2)^2 - 4x^1 x^2 + 2(x^1)^2} \\ I_{22}^2 = \frac{3x^3 (x^2 - x^1)}{(x^3)^2 + 2(x^2)^2 - 4x^1 x^2 + 2(x^1)^2} \\ \text{其它 } I_{\alpha\beta}^\xi = 0 \end{cases}, \quad (14)$$

显然空间 $[Q]$ 的联络关于下脚标对称,其挠率全部为零,说明空间 $[Q]$ 是一个无挠率的 Riemann 位形空间。

上述结果说明,由式(10)所定义的空间 $[W]$ 是一个可映

射为 Riemann 空间的特殊的 Riemann-Cartan 位形空间,因而本质上是一个完整约束系统的、具有辛结构的 Riemann-Cartan 位形空间。事实上,从式(10)可直接通过积分得到系统所受完整约束为:

$$(x^1 - x^2)^2 + (x^3)^2 = 0. \quad (15)$$

3 结论

尽管就一般而言,Riemann-Cartan 位形空间中的挠率将破坏其辛结构,但确实存在一种特殊的、本质上具有辛结构的 Riemann-Cartan 位形空间。通过引入一个恰当的无约束的一阶线性不可积映射,可以将此类特殊的 Riemann-Cartan 位形空间映射为一个 Riemann 位形空间,这说明此类特殊的 Riemann-Cartan 位形空间本质上就是一个完整约束系统的位形空间。从力学的角度看,上述引入的无约束的一阶线性不可积映射相当于此类特殊的 Riemann-Cartan 位形空间与一个完整约束系统的 Riemann 位形空间之间的“准坐标变换”。

参考文献:

- [1] 梅凤翔. 分析力学[M]. 北京:北京理工大学出版社, 2013:309.
- [2] Kleinert H, Shabanov S V. Space with torsion from

(上接第 4 页)

- [8] 吴跃生. 图 $C_7(r_1, r_2, r_3, r_4, r_5, 0) \cup St(m)$ 的优美性[J]. 吉首大学学报:自然科学版, 2012, 33(5): 9–11.
- [9] 吴跃生, 王广富, 徐保根. 关于 $C_{4h+1} \odot K_1$ 的($Gr_1, Gr_2, \dots, Gr_{4h+1}, Gr_{4h+2}$)—冠的优美性[J]. 山东大学学报, 2013, 48(4): 25–27.
- [10] 吴跃生. 关于圈 C_{4h+3} 的($Gr_1, Gr_2, \dots, Gr_{4h+3}$)—冠的优美性[J]. 吉首大学学报:自然科学版, 2013, 34(4): 4–9.
- [11] 吴跃生, 王广富, 徐保根. 非连通图 $C_{2n+1} \cup G_{n-1}$ 的优美性[J]. 华东交通大学学报, 2012, 29(6): 26–29.
- [12] Gallian J A. A dynamic survey of graph labeling[J]. The Electronic Journal of Combinatorics, 2007, 16(DS6): 1–58.

embedding, and the special role of autoparallel trajectories[J]. Phys Lett B, 1998, 428: 315–321.

- [3] Kleinert H, Pelster A. Autoparallels from a new action principle[J]. Gen Rel Grav, 1999, 31(9): 1439–1447.
- [4] Guo Y X, Wang Y, Chee G Y, et al. Nonholonomic versus vakonomic dynamics on a Riemann-Cartan manifold[J]. J Math Phys, 2005, 46(5): 062902.
- [5] 王勇, 郭永新. Riemann-Cartan 空间中的 d'Alembert-Lagrange 原理[J]. 物理学报, 2005, 54(12): 5517–5520.
- [6] 王勇, 郭永新, 吕群松, 等. 非完整映射理论与刚体定点转动的几何描述[J]. 物理学报, 2009, 58(8): 5142–5149.
- [7] Guo Yongxin, Liu Chang, Wang Yong, et al. Nonholonomic mapping theory of autoparallel motions in riemann-cartan space[J]. Science China(physics, mechanics & Astronomy), 2010(9): 1707–1715.

(责任编辑:夏玉玲)

[13] Jaromir Abrham, Anton Kotzig. All 2-regular graphs consisting of 4-cycles are graceful[J]. Discrete Mathematics, 1994, 135: 1–14.

- [14] 吴跃生. 非连通图 $2C_{4(3m-1)} \cup C_{8m-1} \cup G$ 的优美标号[J]. 唐山学院学报, 2014, 27(3): 12–14.
- [15] 吴跃生. 非连通图 $G_{+e} \cup H_{k-1}$ 的优美性[J]. 吉首大学学报:自然科学版, 2014, 35(2): 3–5.
- [16] 吴跃生. 非连通图 $C_{4m-1} \cup G$ 的优美标号[J]. 吉首大学学报:自然科学版, 2014, 35(3): 1–3.
- [17] 贾慧羨, 左大伟. 与扇图相关的 2 类图的超边优美标号[J]. 吉首大学学报:自然科学版, 2014, 35(2): 6–9.

(责任编辑:夏玉玲)